

D.M. 16 : Optimisation, Centrale MP 2009, solution

1 Produits d'autoadjoints positifs

Q1) Cette question 1 est très proche du cours, donc incontournable!

- a) Question de cours. On sait comme $u \in S(E)$, que u est diagonalisable (dz) dans une base orthonormée (b.o.n).

Sens \Rightarrow : soit $\lambda \in \mathbb{R}$ une valeur propre de u et $x \neq 0$ un vecteur propre associé à λ .

Alors

$$(u(x)|x) = \lambda \|x\|^2 \quad (1)$$

et comme $u \in S^+(E)$, on sait que $(u(x)|x) \geq 0$ donc par (1) et $x \neq 0$, on conclut que $\lambda \geq 0$.

Sens \Leftarrow : soit (e_1, \dots, e_n) une b.o.n. de diagonalisation de u . Soit $x \in E$ quelconque qu'on décompose en $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$.

$$\text{Alors } (u(x)|x) = \left(\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i e_i \mid \sum_{i=1}^n x_i e_i \right) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2.$$

Comme tous les λ_i sont positifs, on conclut bien que $(u(x)|x) \geq 0$.

On a bien montré que $u \in S^+(E)$.

- b) Soient $u \in S^{++}(E)$, $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base orthonormale de vecteurs propres de u alors $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ et donc

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u^{-1}) = D^{-1} = \text{diag}(\lambda_1^{-1}, \dots, \lambda_n^{-1}).$$

Donc u^{-1} a sa matrice dans une b.o.n. qui est symétrique (diagonale) donc $u^{-1} \in S(E)$.

De plus $\text{Sp}(u^{-1}) = \{\lambda_i^{-1}, 1 \leq i \leq n\} \subset \mathbb{R}^{++}$, donc $u^{-1} \in S^{++}(E)$.

- c) (i) Encore un grand classique : existence d'une racine carrée (sym. pos.) pour un endomorphisme symétrique positif. Avec les mêmes notations qu'au b), soit $s \in \mathcal{L}(E)$ telle que $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(s) = \Delta := \text{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n})$ dans cette base. Puisque Δ est symétrique et la base \mathcal{B} est orthonormale, alors $s \in S(E)$. De plus $\text{Sp}(s) = \{\sqrt{\lambda_i}; 1 \leq i \leq n\} \subset \mathbb{R}^+$, alors $s \in S^+(E)$. De plus $\Delta^2 = D$ donc $s^2 = u$.

(ii) **(M1) (celle induite par l'énoncé)**

Soit $x \in E$ tel que : $(u(x)|x) = 0$, alors $(s^2(x)|x) = 0$.

Or comme s est symétrique $(s^2(x)|x) = (s(x)|s(x))$.

Donc ici $(s(x)|s(x)) = 0$ i.e. $\|s(x)\| = 0$ et $u(x) = s^2(x) = 0$. □

Remarque culturelle : le langage des formes quadratiques.

Pour tout $u \in S(E)$,

- on note $q : E \rightarrow \mathbb{R}$, $x \mapsto (u(x)|x)$ la *forme quadratique associée à u*
- on note $\varphi : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$, $x \mapsto (u(x)|y)$ la *forme bilinéaire symétrique associée à u* .

On distingue alors, en général entre :

- les vecteurs $x \in E$ tel que $q(x) = 0$ qui s'appellent *vecteurs isotropes* pour q .
- les vecteurs $x \in E$ tels que $u(x) = 0$, qui sont également caractérisés par $\forall y \in E$, $\varphi(x, y) = 0$ appelés vecteurs du noyau de u , mais on dit aussi du *noyau* de φ .

Bien sûr tout vecteur du noyau est isotrope, mais en général si φ n'est pas une F.B.S. positive i.e. u n'est pas positif, la réciproque est fautive.

Par exemple si $E = \mathbb{R}^2$ et $u : e_1 \mapsto e_1, e_2 \mapsto -e_2$ alors $\ker(u) = \{0\}$ mais si $x = (x_1, x_2)$, alors $q(x) = x_1^2 - x_2^2$ donc l'ensemble des vecteurs isotropes (le *cône isotrope*) est la réunion des deux bissectrices d'équations $x_2 = \pm x_1$.

Ici on a montré que pour u F.B.S. positive le noyau est égal au cône isotrope. On peut en faire une autre démonstration avec l'inégalité de Cauchy-Schwarz pour φ

(M2) Si $u \in S^+(E)$, on sait que $\varphi : (x, y) \mapsto (u(x)|y)$ est une F.B.S. positive, et donc on a l'inégalité de Cauchy-Schwarz :

$$\forall (x, y) \in E^2, |(u(x)|y)| \leq \sqrt{(u(x)|x)} \cdot \sqrt{(u(y)|y)}$$

Donc si x est isotrope i.e. si $(u(x)|x) = 0$ alors on a pour tout $y \in E$, $(u(x)|y) = 0$ et donc $u(x) \in E^\perp$ i.e. $u(x) = 0$. \square

Q2) (i) Montrons déjà que $u_1 \in S(\text{Im}(u))$

Soit $(x, y) \in \text{Im}(u)^2$: $(u_1(x)|y) = (u(x)|y) = (x|u(y)) = (x|u_1(y))$.

Ensuite, pour tout $x \in E \setminus \{0\}$, $(u(x)|x) > 0$ en particulier, pour tout $x \in \text{Im}(u) \setminus \{0\}$; $(u_1(x)|x) = (u(x)|x) \geq 0$.

(ii) Attention :

Ici l'énoncé monte assez vite en difficulté, erreur fréquente : écrire u^{-1} au lieu de u_1^{-1} ...
Notamment $u_1^{-1} \circ u$ n'est pas égal à l'identité, il est nul sur les vecteurs de $\ker(u)$.

Je suis ici la rédaction d'Adam :

Soit $(x, y) \in \text{Im}(u)^2$, on veut montrer que $(u_1^{-1}(w(x))|y) = (u_1^{-1}(x)|w(y))$.

Or :

$$\begin{aligned} (u_1^{-1}(w(x))|y) &= (u_1^{-1}(u(v(x)))|y) \\ &= (u((v(x))|u_1^{-1}(y))) \quad \text{car } u_1 \in S(\text{Im}(u)) \\ &= (v(x)|u(u_1^{-1}(y))) \quad \text{car } u \in S(E), \\ &= (v(x))|y) \quad (1) \end{aligned}$$

la dernière égalité étant vraie car pour tout $y \in \text{Im } u$, $u_1^{-y} \in \text{Im } u$ donc $u(u_1^{-1}(y)) = u_1(u_1^{-1}(y)) = y$.

Moralité, avec le p.s. on a pu transformer $u_1^{-1} \circ u$ qu'on ne connaît pas en $u \circ u_1^{-1} = \text{id}_E$.

Mais alors par symétrie de v , on a :

$$\begin{aligned} (v(x)|y) &= (x|v(y)) \\ &= (u(u_1^{-1}(x))|v(y)) \\ &= (u_1^{-1}(x)|u(v(y))) \quad \text{car } u \in S(E) \quad (2) \end{aligned}$$

Finalement avec (1) et (2), on a bien montré que $(u_1^{-1}(w(x))|y) = (u_1^{-1}(x)|w(y))$.

Reste à montrer que pour tout $x \in \text{Im}(u)$, $(u_1^{-1}(w(x))|x) \geq 0$.

Or par la formule (1) précédente, avec $y = x$, on a : $(u_1^{-1}(w(x))|x) = (v(x)|x) \geq 0$ par hyp. sur v . \square

Q3) Soit $y \in \text{Im}(u \circ v) \cap \ker(u \circ v)$.

Alors $(u \circ v)(y) = 0$ et on a un $x \in E$ tel que $y = (u \circ v)(x)$.

Ainsi $(u \circ v)^2(x) = 0$.

Donc $(u_1^{-1}(x)|(u \circ v)^2(x)) = 0$ et comme $u \in S(E)$, on en déduit que :

$$(u(u_1^{-1}(x))|v \circ u \circ v(x)) = 0$$

autrement dit que :

$$(x|v \circ u \circ v(x)) = 0.$$

Comme $v \in S(E)$, on obtient :

$$(v(x)|u(v(x))) = 0$$

et par (1) de l'énoncé Q1) c) (ii), on en déduit que $v(x) = 0$. Mais alors $y = u(v(x)) = 0$.

On a bien montré que $\text{Im}(u \circ v) \cap \ker(u \circ v) = \{0\}$ ce qui, avec le théorème du rang donne bien :

$$E = \ker(u \circ v) \oplus \text{Im}(u \circ v).$$

Q4) Comme on sait déjà que $u \circ v|_{\text{Im}(u \circ v)}$ est dz on peut écrire $\text{Im}(u \circ v) = \oplus_{i=1}^r E_{\lambda_i}$ où E_{λ_i} est formé de vecteurs propres de $u \circ v$ pour la v.p. λ_i .

Mais $\ker(u \circ v) = E_0(u \circ v)$ est le s.e.v. propre pour la v.p. 0.

Au total $E = E_0(u \circ v) \oplus \oplus_{i=1}^r E_{\lambda_i}$ ce qui donne bien la dz de $u \circ v$.

Remarque sur cette question 2 : L'idée derrière la démarche de l'énoncé est la suivante :

1ère idée : Dans le cas particulier où $u \in S^{++}(E)$, on montre en fait que $u \circ v$ est dz car elle est symétrique pour le p.s. $(x, y) \mapsto (x|u^{-1}(y))$.

En effet dans ce cas, $(u \circ v(x)|u^{-1}(y)) = (u^{-1} \circ u \circ v(x)|y) = (v(x)|y) = (x|v(y)) = (x|u^{-1}(u(v(x))))$ □

2ème idée : on se ramène à la première idée en restriction à $\text{Im } u$, et là c'est plus technique.

Q5) N.B. La définition de l'adjoint de f demande une explication ici car

f n'est pas un endomorphisme, on sort du cadre normal du programme, l'énoncé est « gonglé »!

Normalement ils auraient dû donner la définition ici tâchons de la deviner.

Pour chaque $y \in F$, l'application $\varphi : x \in E \mapsto (f(x)|y) \in \mathbb{R}$ étant une forme linéaire de l'espace euclidien E , il existe un unique vecteur noté $f^*(y) \in E$ tel que $\forall x \in E, \varphi(x) = (f^*(y)|x)$.

Ainsi f^* est une application de F dans E , telle que $\forall (x, y) \in E \times F$,

$$(f(x)|y) = (x|f^*(y)).$$

On vérifie comme dans le cours que f^* est bien linéaire.

a) On adopte la dém. du cours à ce cadre généralisé, elle reste la même. Vérifiez !

b) Question plus fine :

(M1) sans le « en déduire » Soit (z_k) comme dans l'énoncé. Soit (e_1, \dots, e_d) une base de $\text{Im}(f)$.

On note $e_i = f(\varepsilon_i)$ en fixant un antécédant $\varepsilon_i \in E$ de e_i .

Pour tout $i \in \llbracket 1, d \rrbracket$, $(e_i|z_k) = (f(\varepsilon_i)|z_k) = (\varepsilon_i|f^*(z_k))$.

Par continuité du p.s. $(\varepsilon_i|f^*(z_k)) \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0$.

Donc pour tout $i \in \llbracket 1, d \rrbracket$, $(e_i|z_k) \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0$.

Or par équivalence des normes dans un e.v.n. de dim. finie, comme

$$\forall k \in \mathbb{N}, z_k = \sum_{i=1}^d (z_k|e_i) e_i,$$

est l'écriture de z_k en coordonnées dans la base (e_1, \dots, e_d) , le fait que toutes les coordonnées tendent vers zéro dit que (z_k) tend vers zéro.

(M2) avec le « en déduire » Comme $\text{Im}(f)$ est un supplémentaire de $\ker(f^*)$, par a), on sait que $f^*|_{\text{Im}(f)} : \text{Im}(f) \rightarrow \text{Im}(f^*)$ est un isomorphisme d'espaces vectoriels.

Mais entre deux e.v.n. de dim. finie, un tel isomorphisme est aussi une application (bi)-continue. La continuité de $(f^*|_{\text{Im}(f)})^{-1}$ donne immédiatement la propriété demandée pour $z_k = f^*|_{\text{Im}(f)}(f^*(z_k))$.

c) Facile et standard (ici généralisé aux A.L. qui ne sont pas des endomorphismes)

Il faut savoir que $f^* \circ f^*$ (resp. $A^T A$) est un endomorphisme (resp. une matrice) symétrique pos.

Soient $x, y \in E$: $(f^* \circ f(x) | y) = (f(x) | f(y)) = (x | f^* \circ f(y))$. Ainsi $f^* \circ f \in S(E)$.

De plus : $\forall x \in E; (f^* \circ f(x) | x) = (f(x) | f(x)) \geq 0$. D'où $f^* \circ f \in S^+(E)$.

Q6) On applique le résultat montré aux Q2 à 4, avec $u = a^{-1}$ et $v = f \circ f^*$.

Q7) Soit $x \in E$, $\|f(x)\|^2 = (f(x)|f(x)) = (f^* \circ f(x)|x)$.

Le résultat est donc une comparaison entre les deux formes quadratiques $x \mapsto (f^* \circ f(x)|x)$ et $x \mapsto (a(x)|x)$.

Pour les relier avec la Q6, on pose $y = a(x)$, et donc $x = a^{-1}(y)$, alors on peut écrire :

$$(f^* \circ f(x)|x) = (f^* \circ f(x)|a^{-1}(y)) = (a^{-1} \circ f^* \circ f(x)|y)$$

la dernière égalité venant du caractère symétrique de a^{-1} .

On veut donc montrer que :

$$(a^{-1} \circ f^* \circ f(x)|y) \leq \rho(x|y) \quad (\dagger)$$

pour $y = a(x)$.

Or, on sait que Q2 a) (ii) que $a^{-1} \circ f^* \circ f$ est un endomorphisme autoadjoint positif pour le p.s. Φ_a (voir aussi la remarque à la fin de la Q4 de ce corrigé, car on est ici dans le cas simplifié où a est inversible).

Or (\dagger) se réécrit :

$$\Phi_a((a^{-1} \circ f \circ f^*)(x), x) \leq \rho \Phi_a(x, x) \quad (\ddagger)$$

cette inégalité est maintenant immédiate en diagonalisant l'endomorphisme $g = a^{-1} \circ f \circ f^*$ dans une base Φ_a orthogonale, puisque cet endomorphisme est Φ_a -symétrique.

Minimisation d'une fonctionnelle quadratique

Q8) Argument standard de minoration : Soient $0 < \lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots \leq \lambda_n$ les valeurs propres de a , en considérant une base orthonormale de vecteurs propres de a , et en décomposant chaque $x \in E$ dans cette base, on obtient : $(a(x) | x) \geq \lambda_1 \|x\|^2$.

Puisque $(b | x) \leq \|b\| \cdot \|x\|$ alors :

$$J(x) = \frac{1}{2}(a(x) | x) - (b | x) \geq \frac{1}{2}\lambda_1 \|x\|^2 - \|b\| \cdot \|x\|.$$

Par minoration, on en déduit bien que : $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} J(x) = +\infty$.

Q9) Argument standard de coercivité : Le cas $V = 0$ est évident, supposons que $V \neq \{0\}$.

Soit $x_0 \in V$

Par déf. de la limite quand $\|x\| \rightarrow \infty$, on sait que :

$$\exists r > 0; \forall x \in V; [\|x\| > r \Rightarrow J(x) > J(x_0)]$$

Bien sûr, $x_0 \in \bar{B}_V(0, r)$, où $\bar{B}_V(0, r)$ est la boule fermée de V de centre O et de rayon r .

La fonction J est continue sur cette boule qui est compacte, puisque V est de dimension finie.

Alors J est minorée et atteint sa borne inf sur $\bar{B}_V(0, r)$.

$\exists y_0 \in \bar{B}_V(0, r)$ tel que $J(y_0) = \min_{x \in \bar{B}_V(0, r)} J(x) \leq J(x_0)$.

Et pour tout $x \in V \setminus \bar{B}_V(0, r)$, $J(x) > J(x_0) \geq J(y_0)$.

Ainsi J atteint en y_0 son minimum sur V .

Q10) Stricte convexité et conséquence : Soit $(x, y) \in V^2$ tel que : $x \neq y$.

a) **(M1) Par calcul brut :** Par linéarité de $x \mapsto (b|x)$, il suffit de montrer que si on pose $q(x) = (a(x)|x)$, alors :

$$q\left(\frac{x+y}{2}\right) < \frac{1}{2}(q(x) + q(y))$$

N.B. Cette propriété est un cas particulier de la *stricte convexité* de q , mais la même preuve donnerait que pour tout $t \in]0, 1[$,

$$q((1-t)x + ty) \leq (1-t)q(x) + tq(y).$$

(M1) Par calcul à partir de la déf. de q et polarisation :

$$\begin{aligned} q\left(\frac{x+y}{2}\right) &= \left(a\left(\frac{x+y}{2}\right) \middle| \frac{x+y}{2}\right) \text{ en dév. par bilinéarité :} \\ &= \frac{1}{4}(a(x)|x) + (a(y)|y) + (a(x)|y) + (a(y)|x). \\ &= \frac{1}{4}(q(x) + q(y) + 2(a(x)|y)) \text{ par symétrie de } a \\ &= \frac{1}{4}(q(x) + q(y) + q(x) + q(y) - q(x-y)) \text{ par polarisation} \\ &= \frac{1}{2}(q(x) + q(y)) - \frac{1}{4}q(x-y) < \frac{1}{2}(q(x) + q(y)) \end{aligned}$$

la dernière inégalité étant stricte pour $x - y \neq 0$ par caractère défini positif de a

(M2) Par l'écriture de q dans une b.o.n. de dz : dans une b.o.n. $(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$ de dz de a : si $x = \sum_{i=1}^n x_i \varepsilon_i$ alors $q(x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$. Alors

$$q\left(\frac{x+y}{2}\right) = \sum_{i=1}^n \lambda_i \left(\frac{a_i + b_i}{2}\right)^2$$

et on applique la stricte convexité de $x \mapsto x^2$ de \mathbb{R} dans \mathbb{R} à chaque terme de la somme sachant qu'il y a au moins un indice i tel que $a_i \neq b_i$ donc pour lequel l'inégalité est stricte. \square

b) *Par l'absurde*, supposons que J atteint son minimum sur V en deux points distincts x, y .

D'après la question précédente : $J\left(\frac{x+y}{2}\right) < \frac{J(x)+J(y)}{2} = J(x) = J(y)$. *contradiction*.

Ainsi le point où J atteint son minimum sur V est unique.

Q11) a) Question un peu vague, on ne sait pas exactement où s'arrêter, mais si on regarde la question suivante, *ce qu'il faut toujours faire dans ce cas là*, on a intérêt à faire apparaître les choses dans l'ordre d'un D.L.

Toujours en notant $q(x) = (a(x)|x)$, on sait, par bilinéarité et symétrie que :

$$\begin{aligned} q(x+th) &= (a(x)|x) + (a(x)|th) + (a(th)|x) + (a(th)|th), \\ &= q(x) + 2t(a(x)|h) + t^2q(h) \end{aligned}$$

Grâce à la linéarité de $x \mapsto (b|x)$, on en déduit immédiatement que :

$$\begin{aligned} J(x+th) &= \frac{1}{2}q(x) + t(a(x)|h) + \frac{1}{2}t^2q(h) - (b|x) - t(b|h), \\ &= J(x) + t(a(x) - b|h) + \frac{1}{2}t^2q(h) \quad (\dagger) \end{aligned}$$

Cette écriture (\dagger) sous la forme d'un D.L.₂ sans reste semble pertinente pour le b). Pour répondre à la question, on écrira :

$$J(x + th) - J(x) = t(a(x) - b|h) + \frac{1}{2}t^2(a(h)|h)$$

b) On considère la fonction $J|_V$ qui est donc définie sur un e.v. V

Sens \Rightarrow : comme $J|_V$ est une fonction définie sur un e.v. entier, si elle admet un min. global sur V en x , en particulier c'est un min. local de $J|_V$ donc $d(J|_V) = 0$.

Or par le résultat du a), comme $|(a(h)|h)| \leq \|a(h)\| \cdot \|h\| \leq \|a\| \cdot \|h\|^2 = O(\|h\|^2)$, on sait que :

$$d(J|_V)(x).h = ((a(x) - b)|h)$$

Donc comme $d(J|_V)(x).h = 0$ pour tout $h \in V$, on obtient donc :

$$\forall h \in V, ((a(x) - b)|h) = 0$$

autrement dit : $a(x) - b \in V^\perp$.

Sens \Leftarrow : Cette fois un fait un raisonnement global, avec l'égalité du a). Si $(a(x) - b) \in V^\perp$ alors avec le a), pour tout $h \in V$, on a :

$$J(x + th) - J(x) = t(a(x) - b|h) + \frac{1}{2}t^2(a(h)|h) = \frac{1}{2}t^2(a(h)|h) \geq 0$$

Donc pour tout $y \in V$, en écrivant $y = x + h$ avec $h \in V$

$$J(y) - J(x) \geq 0$$

Q12)

Q13) Soit $x \in E$. Notons $L_{r,x} = L_r(x, \cdot)$ l'application $p \mapsto L(x, p)$.

Pour tout $p, h \in F$ alors par linéarité du p.s.,

$$L_{r,x}(p + h) = L_{r,x}(p) + (h|f(x)).$$

Ceci montre que $L_{r,x}$ est différentiable en tout point $p \in F$ et que

$$\nabla L_{r,x}(p) = f(x).$$

Avec cette remarque tout devient évident !

(i) \Rightarrow (ii) si $L_{r,x}$ admet un maximum en un point p , on a, avec l'encadré, $f(x) = 0$ i.e. $x \in \ker(f)$.

(ii) \Rightarrow (iii) Si $x \in \ker f$, par définition de L_r , on a pour tout $p \in F$,

$$L_{r,x}(p) = J(x) + \frac{r}{2}\|x\|^2 + 0$$

le second membre ne dépend pas de h , donc $L_{r,x}$ est constante.

(iii) \Rightarrow (i) une fonction constante atteint son maximum en tout point.

Q14) En transformant l'écriture grâce à l'adjoint de f (défini Q5) dans ce cadre généralisé :

$$\begin{aligned} L_r(x, p) &= J(x) + \frac{r}{2}\|f(x)\|^2 + (x|f^*(p)), \\ &= \frac{1}{2}(a(x)|x) + r(f^* \circ f(x)|x) + (f^*(p)|x) - (b|x) \\ &= \frac{1}{2}(\alpha(x)|x) - (\beta|x) \end{aligned}$$

On a vu que $f^* \circ f \in S^+(E)$ et $a \in S^{++}(E)$ donc $\alpha := a + r f^* \circ f \in S^{++}(E)$ et $\beta = f^*(p) - b \in E$

L'étude faite précédemment Q8 à 11) s'applique donc à $K : x \mapsto \frac{1}{2}(\alpha(x)|x) - (\beta|x)$.

Avec $V = E$ entier, on sait alors par Q11) que cette « fonctionnelle quadratique » K est minimale en x ssi $\alpha(x) - \beta = 0$ ce qui donne exactement l'équation voulue :

$$(a + rf^* \circ f)(x) + f^*(p) - b = 0.$$

Q15) a) Par déf. (x, p) est un point-selle de L_r si et seulement si, $\begin{cases} L_r(x, \cdot) & \text{est maximale en } p & (1) \\ L_r(\cdot, p) & \text{est minimale en } x & (2). \end{cases}$

Par Q13) la condition (1) équivaut à $x \in \ker(f)$ et compte-tenu de cette condition $f(x) = 0$, la Q14) dit que (2) équivaut à $a(x) + 0 + f^*(p) = b$.

Ainsi on a bien $\begin{cases} (1) \\ (2) \end{cases} \Leftrightarrow (x \in \ker(f) \text{ et } a(x) + f^*(p) = b).$

b) Par Q11 b) avec $V = \ker f$, on sait que $J|_{\ker f}$ est minimale en x , ssi, $(a(x) - b) \in \ker f^\perp$. Or on a vu Q 5) a) que $\ker f^\perp = \text{Im } f^*$.

Donc $J|_{\ker f}$ est minimale en x , ssi $\exists p \in F$, $(a(x) - b) = f^*(p)$ ce qui est la condition qu'on a introduite au a).

Compte-tenu du fait que $x \in \ker f$ par déf, la condition (1) du a) est automatique et donc par a), $J|_{\ker f}$ est minimale en x ssi il existe un $p \in F$ tel que (x, p) soit un point selle de L_r .

Q16) a) Si (x, p') et (x, p) sont deux points selle de L_r , alors par Q15) on doit avoir : $a(x) + f^*(p) = b$ et $a(x) + f^*(p') = b$, donc $f^*(p) = f^*(p')$ donc $p - p' \in \ker f^* = \text{Im}(f)^\perp$ (par Q5).

Mais réciproquement, sachant que (x, p) est un point selle de L_r , on a $a(x) + f^*(p) = b$ et donc si $p - p' \in \text{Im}(f)^\perp = \ker(f^*)$ on a $f^*(p') = f^*(p)$ donc aussi $a(x) + f^*(p') = b$. Cela en retour signifie que (x, p') est un point selle de L_r .

b) Par le a), si (x, p) est un point selle de L_r , l'ensemble des $p' \in F$ tel que (x, p') soit un point selle est exactement le sous-espace affine passant par p de direction $\text{Im}(f)^\perp$ autrement dit $\mathcal{F} := p + \text{Im}(f)^\perp$.

On cherche l'élément $p' \in \mathcal{F}$ de plus petite norme.

(M1) pour les happy few connaissant les projections orthogonales sur un sous-espace affine.

Cela revient à déterminer le projeté orthogonal de 0 sur ce sous-espace affine.

Mais celui-ci s'obtient en prenant l'intersection de $\text{Im } f$ avec \mathcal{F} .

(M2) le même résultat sans parler de projection sur un sous-espace affine.

En fait si on fait un dessin de la (M1) le point p' est aussi simplement le projeté orthogonal de p sur le s.e.v $\text{Im}(f)$.

En effet, par Pythagore, on a $\|p\|^2 = \|p'\|^2 + \|p - p'\|^2$ donc $\|p\| > \|p'\|$ si $p \neq p'$.

Et comme p' est le projeté orthogonal sur $\text{Im } f$ de tous les points de \mathcal{F} , on a bien $\|p'\| = \min(\|p\|)$ pour tout p point selle.

3 Algorithmes d'Uzawa et d'Arrow-Hurwicz

Remarque préliminaire sur l'existence des objets considérés : d'après la Q8) avec $V = \ker f$ il existe bien un élément $x \in \ker(f)$ en lequel $J|_{\ker f}$ est minimale.

Par Q 15) b) il existe alors aussi un point $p \in F$ tel que (x, p) est un point selle de L_r .

• Initialisation des suites : Pour $p_0 \in F$ fixé, il existe un élément $x_0 \in E$ tel que $L_r(\cdot, p_0)$ est minimale en x_0 car grâce à la Q14), comme $a + rf^* \circ f$ est symétrique définie positive, donc inversible, pour chaque $p_0 \in F$, il faut et il suffit de prendre l'unique $x_0 \in E$ tel que ;

$$x_0 = (a + rf^* \circ f)^{-1}(b - f^*(p_0)).$$

• Itération : si à l'étape k , on a défini, p_k, x_k , (et la suite (γ) étant donnée) on pose :

$$p_{k+1} = p_k + \gamma_k f(x_k),$$

et on définit alors

$$x_{k+1} = (a + rf^* \circ f)^{-1}(b - f^*(p_{k+1})).$$

Q17) a) Comme $x \in \ker f$, on peut écrire $p = p + \gamma_k f(x)$, et en retranchant cette égalité à la relation $p_{k+1} = p_k + \gamma_k f(x_k)$, on obtient, par linéarité de f :

$$p_{k+1} - p = p_k - p + \gamma_k f(x_k - x)$$

c'est-à-dire

$$\boxed{r_{k+1} = r_k + \gamma_k f(y_k)}.$$

D'autre part, on a vu (cf. la remarque préliminaire), que pour tout $k \in \mathbb{N}$,

$$(a + r f^* \circ f)(x_k) + f^*(p_k) = b$$

En faisant la différence de cette égalité avec la même relation reliant x et p , et par linéarité des applications considérées, on obtient :

$$(a + r f^* \circ f)(x_k - x) + f^*(p_k - p) = b - b = 0$$

ce qui donne bien la relation demandée :

$$\boxed{(a + r f^* \circ f)(y_k) + f^*(r_k) = 0}$$

b) D'après le premier encadré du a) :

$$\begin{aligned} \|r_k\|^2 - \|r_{k+1}\|^2 &= (r_k - r_{k+1} | r_k + r_{k+1}) = (-\gamma_k f(y_k) | 2r_k + \gamma_k f(y_k)) \\ &= \gamma_k [-2(f(y_k) | r_k) + \gamma_k \|f(y_k)\|^2] \\ &= \gamma_k [-2(y_k | f^*(r_k)) + \gamma_k \|f(y_k)\|^2] \quad (1) \end{aligned}$$

D'autre part, par le second encadré du a) :

$$-f^*(r_k) = (a + r f^* \circ f)(y_k)$$

ce qui dans (1) donne :

$$\begin{aligned} \|r_k\|^2 - \|r_{k+1}\|^2 &= \gamma_k [2(y_k | a(y_k)) + 2r(y_k | f^* \circ f)(y_k) + \gamma_k \|f(y_k)\|^2] \\ &= \gamma_k \left[2(a(y_k) | y_k) + (2r - \gamma_k) \|f(y_k)\|^2 \right] \quad (2) \end{aligned}$$

où (2) est exactement la relation demandée.

Pour l'inégalité demandée :

- par définition : $\gamma_k \geq \alpha$ et $2r - \gamma_k \geq 2r - \beta$ car $\gamma_k \in [\alpha, \beta]$
- $(a(y_k) | y_k) \geq \frac{1}{\rho} \|f(y_k)\|^2$ (d'après la Q7 ce qui explique enfin le rôle de la partie I !)

En mettant ces deux inégalités dans (2), et comme $\left[2\left(r + \frac{1}{\rho}\right) - \beta \right] > 0$, on obtient bien :

$$\|r_k\|^2 - \|r_{k+1}\|^2 \geq \alpha \left[2\left(r + \frac{1}{\rho}\right) - \beta \right] \|f(y_k)\|^2.$$

c) L'inégalité démontrée au b), avec $\left[2\left(r + \frac{1}{\rho}\right) - \beta \right] > 0$ par déf. de β , donne que pour tout $k \in \mathbb{N}$, $\|r_k\|^2 - \|r_{k+1}\|^2 > 0$.

La suite $(\|r_k\|)$ est donc (strictement) décroissante et minorée par 0 donc convergente.

Toujours avec l'inégalité du b), on en déduit que la suite $(f(y_k))_k$ est convergente vers 0.

Donc, puisque $\gamma_k \geq \alpha > 0$, l'inégalité de la question précédente permet de déduire que : $\lim_{k \rightarrow \infty} (a(y_k) | y_k) = 0$.

Soit μ la plus petite valeur propre de a , on sait que $(a(y_k) | y_k) \geq \mu \|y_k\|^2 \geq 0$.

On déduit alors que la suite $(y_k)_k$ converge vers 0, c'est à dire $\boxed{(x_k)_k \text{ converge vers } x}$.