

## D.M. 16 : Optimisation

Pour le vendredi 31 mars, Partie I et II TB pour travailler le D.S. (et les concours de cette année)

**Notations :**  $n$  et  $m$  sont des entiers naturels vérifiant  $1 \leq m \leq n$  et  $E$  et  $F$  désignent les espaces vectoriels  $\mathbb{R}^n$  et  $\mathbb{R}^m$  munis de leur structure euclidienne canonique. On note  $I_E$  l'application identité de  $E$ . Le produit scalaire est noté  $(\cdot | \cdot)$  aussi bien dans  $E$  que dans  $F$  et la norme euclidienne est notée  $\|\cdot\|$ .  $S^+(E)$  désigne l'ensemble des endomorphismes autoadjoints (ou symétriques) positifs de  $E$ ,  $S^{++}(E)$  le sous-ensemble constitué des endomorphismes autoadjoints définis positifs. On rappelle que, si  $u \in S^{++}(E)$ , alors  $\phi_u : (x, y) \mapsto (u(x) | y)$  est un produit scalaire sur  $E$ .

### 1 Produit de deux endomorphismes autoadjoints positifs

On se propose dans cette partie de montrer, en plus de quelques généralités, que si  $u$  et  $v$  sont des éléments de  $S^+(E)$ , alors  $u \circ v$  est diagonalisable et son spectre est inclus dans  $\mathbb{R}^+$ .

#### Généralités

- Q1)** a) Montrer qu'un endomorphisme symétrique de  $E$  est dans  $S^+(E)$  (resp.  $S^{++}(E)$ ) si et seulement si son spectre est inclus dans  $\mathbb{R}^+$  (resp.  $\mathbb{R}^{++}$ ).  
b) Montrer que si  $u \in S^{++}(E)$ , alors  $u^{-1} \in S^{++}(E)$ .  
c) Soit  $u \in S^+(E)$   
(i) Montrer qu'il existe un élément  $s$  de  $S^+(E)$  tel que  $u = s^2$ .  
(ii) En déduire que :

$$\forall x \in E, (u(x) | x) = 0 \Rightarrow u(x) = 0 \tag{1}$$

**Q2)** Preuve du résultat :  $u$  et  $v$  désignent des éléments de  $S^+(E)$ .

- a) On note  $u_1$  et  $w$  les endomorphismes de  $\text{Im}(u)$  induits par  $u$  et  $u \circ v$  respectivement.  
(i) Montrer que  $u_1$  est un élément de  $S^{++}(\text{Im}(u))$ .  
(ii) Montrer que  $w$  est autoadjoint positif relativement à  $\phi_{u_1^{-1}}$  où  $\phi_{u_1^{-1}}$  est le produit scalaire sur  $\text{Im}(u)$  défini dans les notations.  
b) Déduire de la question précédente que l'endomorphisme de  $\text{Im}(u \circ v)$  induit par  $u \circ v$  est diagonalisable et que son spectre est inclus dans  $\mathbb{R}^+$ .

**Q3)** Montrer, à l'aide de (1), que :

$$E = \text{Im}(u \circ v) \oplus \text{Ker}(u \circ v)$$

**Q4)** Conclure.

#### Cas particulier

Ici  $a$  désigne un élément de  $S^{++}(E)$  et  $f$  un élément de  $\mathcal{L}(E, F)$ .

**Q5)** On note  $f^*$  l'adjoint de  $f$ .

- a) Montrer que :  $\text{Ker}(f^*) = [\text{Im}(f)]^\perp$ .  
b) En déduire que si une suite  $(z_k)_k$  d'éléments de  $\text{Im}(f)$  est telle que la suite  $(f^*(z_k))_k$  converge vers 0, alors la suite  $(z_k)_k$  converge vers 0.  
c) Montrer que :

$$f^* \circ f \in S^+(E)$$

**Q6)** Montrer que  $a^{-1} \circ f^* \circ f$  est un endomorphisme diagonalisable de  $E$  et que son spectre est inclus dans  $\mathbb{R}^+$ .

On note  $\rho$  sa plus grande valeur propre.

**Q7)** Montrer que :

$$\forall x \in E, \|f(x)\|^2 \leq \rho(a(x) | x)$$

## 2 Minimisation d'une fonctionnelle quadratique

Désormais  $a$  désigne un élément de  $S^{++}(E)$ ,  $b$  est un élément fixé de  $E$  et  $f$  est un élément non nul de  $\mathcal{L}(E, F)$ .

On note  $J$  l'application de  $E$  dans  $\mathbb{R}$  définie par :

$$\forall x \in E, J(x) = \frac{1}{2}(a(x) | x) - (b | x)$$

### Minimisation théorique

On considère un sous-espace vectoriel  $V$  de  $E$  et on s'intéresse à la minimisation de la restriction de  $J$  à  $V$ .

**Q8)** Montrer que si  $\|x\|$  tend vers  $+\infty$  et  $x \in V$ , alors  $J(x)$  tend vers  $+\infty$

**Q9)** Dédire de la question précédente l'existence d'un minimum de la restriction de  $J$  à  $V$ .

**Q10)** Soit  $(x, y)$  un élément de  $V^2$  tel que  $x \neq y$ .

a) Montrer que

$$J\left(\frac{x+y}{2}\right) < \frac{J(x)+J(y)}{2}$$

b) En déduire que la restriction de  $J$  à  $V$  atteint son minimum en un seul point.

**Q11)** Soit  $x \in V$  et  $(t, h) \in \mathbb{R} \times V$ .

a) Calculer  $J(x+th) - J(x)$ .

b) En déduire que la restriction de  $J$  à  $V$  est minimale en  $x$  si et seulement si

$$a(x) - b \in V^\perp \tag{2}$$

**Q12)** Ici  $n = 3$  et  $\omega$  est l'élément de  $E$  en lequel  $J$  est minimale. Pour tout réel  $k > J(\omega)$ , on note  $\mathcal{E}_k$  la surface d'équation  $J(x) = k$  et on considère un plan vectoriel  $\Pi$  inclus dans  $E$  auquel  $\omega$  n'appartient pas.

a) La surface  $\mathcal{E}_k$  est appelée un ellipsoïde. Montrer qu'il existe une unique valeur de  $k$  pour laquelle  $\Pi$  est tangent à la surface  $\mathcal{E}_k$

b) Déterminer cette valeur de  $k$  si  $\mathcal{E}_k$  et  $\Pi$  sont d'équations respectives :  $x^2 + 2y^2 + 3z^2 - 2x = k$  et  $x + y + z = 0$  relativement à la base canonique de  $E$ .

### Lagrangien augmenté

Soit  $r$  un réel positif et  $L_r$  est l'application de  $E \times F$  dans  $\mathbb{R}$  définie par

$$L_r(x, p) = J(x) + \frac{r}{2}\|f(x)\|^2 + (p | f(x)).$$

On dit que  $(x, p)$  est un **point selle** de  $L_r$  si, et seulement si,

$$\forall (y, q) \in E \times F, L_r(x, q) \leq L_r(x, p) \leq L_r(y, p)$$

ou encore  $(L_r(x, \cdot))$  est maximale en  $p$  et  $L_r(\cdot, p)$  est minimale en  $x$ .

**Q13)** Montrer que les propriétés suivantes sont équivalentes :

(i)  $L_r(x, \cdot)$  admet un maximum

(ii)  $x \in \text{Ker}(f)$

(iii)  $L_r(x, \cdot)$  est constante

**Q14)** Montrer que :

$$L_r(\cdot, p) \text{ est minimale en } x \text{ si et seulement si } (a + rf^* \circ f)(x) + f^*(p) = b.$$

**Q15)** a) Montrer que  $(x, p)$  est un point selle de  $L_r$  si et seulement si

$$(x \in \text{Ker}(f) \text{ et } a(x) + f^*(p) = b).$$

b) En déduire que la restriction de  $J$  à  $\text{Ker}(f)$  est minimale en  $x$  si et seulement si il existe un élément  $p$  de  $F$  tel que  $(x, p)$  est un point selle de  $L_r$ .

**Q16)** Soit  $(x, p)$  un point selle de  $L_r$ .

a) Montrer que  $(x, p')$  est encore un point selle de  $L_r$  si et seulement si  $p' - p$  est un élément de  $[\text{Im}(f)]^\perp$ .

b) Montrer que, parmi les points selle de  $L_r$  du type  $(x, p')$ , il en existe un et un seul pour lequel  $\|p'\|$  est minimale et le caractériser.

### 3 Deux algorithmes d'optimisation

On reprend les notations de la partie précédente et on note  $x$  l'élément de  $\ker(f)$  en lequel la restriction de  $J$  à  $\ker(f)$  est minimale.

On note également  $p$  un élément de  $F$  tel que  $(x, p)$  est un point selle de  $L_r$ .

Et  $\rho$  désigne la plus grande valeur propre de  $a^{-1} \circ f^* \circ f$ ,  $p_0$  est fixé dans  $F$  et  $(\gamma_k)_k$  désigne une suite de réels à valeurs dans  $[\alpha, \beta]$ , où  $0 < \alpha < \beta < 2\left(r + \frac{1}{\rho}\right)$ .

On considère la suite  $(x_k)_k$  d'éléments de  $E$  et la suite  $(p_k)_k$  d'éléments de  $F$  définies de la façon suivante :

$$\forall k \in \mathbb{N}, L_r(\cdot, p_k) \text{ est minimale en } x_k, \text{ et } p_{k+1} = p_k + \gamma_k f(x_k).$$

#### Premier algorithme

**Q17)** On pose, pour tout  $k$  de  $\mathbb{N}$ ,  $y_k = x_k - x$  et  $r_k = p_k - p$ .

a) Montrer que :

$$r_{k+1} = r_k + \gamma_k f(y_k) \text{ et } (a + r f^* \circ f)(y_k) + f^*(r_k) = 0.$$

b) Montrer que :

$$\|r_k\|^2 - \|r_{k+1}\|^2 = \gamma_k \left[ 2(a(y_k) | y_k) + (2r - \gamma_k) \|f(y_k)\|^2 \right] \geq \alpha \left[ 2\left(r + \frac{1}{\rho}\right) - \beta \right] \|f(y_k)\|^2.$$

c) En déduire la convergence de la suite  $(\|r_k\|)_k$  puis celle de la suite  $(x_k)_k$  vers  $x$ .

#### Second algorithme

**Q18)** On pose, pour tout entier  $k$ ,  $p_k = \bar{p}_k + \bar{q}_k$  où  $(\bar{p}_k, \bar{q}_k) \in \text{Im}(f) \times [\text{Im}(f)]^\perp$  et, de même,  $p = \bar{p} + \bar{q}$  où  $p = (\bar{p}, \bar{q}) \in \text{Im}(f) \times [\text{Im}(f)]^\perp$ .

a) Montrer que la suite  $(\bar{q}_k)_k$  est constante.

b) Montrer que :

$$f^*(\bar{p}_k - \bar{p}) \xrightarrow[k \rightarrow \infty]{} 0.$$

c) En déduire que la suite  $(p_k)_k$  converge vers  $\bar{p} + \bar{q}_0$ .

Désormais, on choisit  $p_0 = 0$  et la suite  $(\gamma_k)_k$  constante égale à  $\gamma$ . Dans ces conditions, la suite  $((x_k, p_k))_k$  converge vers  $(\bar{x}, \bar{p})$  point selle de  $L_r$  avec  $\|\bar{p}\|$  minimale.

**Q19)** Montrer que :

$$\forall k \in \mathbb{N}, x_k = \left( \left[ I_E - \gamma (a + r f^* \circ f)^{-1} \circ f^* \circ f \right]^k \circ (a + r f^* \circ f)^{-1} \right) (b).$$

**Q20)** On suppose que, relativement à la base canonique de  $E$ , la matrice de  $a$  est diagonale, soit  $\text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  avec  $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_n > 0$  et que celle de  $f$ , relativement aux bases canoniques de  $E$  et  $F$ , admet pour coefficient générique

$$f_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \text{ et } i \leq m \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

a) Montrer que  $I_E - \gamma (a + r f^* \circ f)^{-1} \circ f^* \circ f$  est un endomorphisme autoadjoint de  $E$  qui laisse stables  $\text{Ker}(f)$  et  $[\text{Ker}(f)]^\perp$ . On note  $\psi$  l'endomorphisme induit sur  $[\text{Ker}(f)]^\perp$

b) Déterminer la norme de  $\psi$  subordonnée à  $\|\cdot\|$  on la note  $\epsilon$ .

c)  $r$  est supposé fixé. Comment choisir  $\gamma$  pour que  $\epsilon$  soit minimal? Quelle est alors sa valeur?

d) Quelle est alors l'influence de  $r$  sur la rapidité de convergence de la suite  $(x_k)_k$ ?

**Q21)** On se place toujours dans les bases canoniques de  $E$  et  $F$  et on se donne les matrices  $A, B$  et  $F$  de  $a, b$  et  $f$  par leur coefficient générique :

$$a_{i,j} = \begin{cases} i & \text{si } i = j \\ 1 & \text{sinon} \end{cases}, \quad b_i = 1, \quad f_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } i + j = m + 1 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

a) Montrer que  $a$  est effectivement un endomorphisme de  $E$  défini positif.

b) Écrire une procédure effectuant lorsqu'on choisit  $\gamma = 2r$ , le calcul de  $X_k$ , matrice de  $x_k$  relativement à la base canonique de  $E$  (on supposera  $n, m$  et  $r$  définis numériquement mais on définira les matrices  $A, B$  et  $F$ ).